

# Zubehör

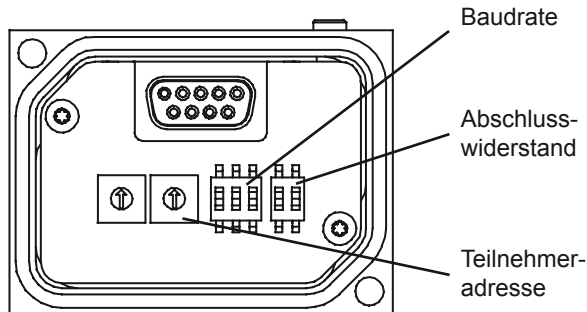
## Modulare Bushauben

### CANopen®

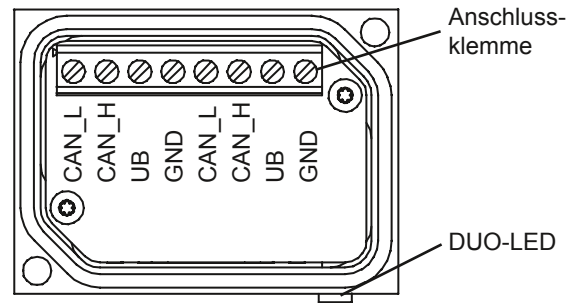
Hohlwellen-Drehgeber / Typen G0, GB, GE

CANopen

#### Blick in die Bushaube



#### Blick in die Bushaube



#### Merkmale - CANopen®

Bus-Protokoll	CANopen®
Geräteprofil	CANopen® - CiA DSP 406, V 3.0 (Device Class 2, CAN 2.0B)
Betriebsarten	Event-triggered, Time-triggered Remotely-requested Sync (cyclic), Sync (acyclic)
Presetwert	Mit diesem Parameter kann der Drehgeber auf einen gewünschten Positionswert gesetzt werden, der einer definierten Achsposition des Systems entspricht. Der Offsetwert zwischen Drehgeber-Nullpunkt und mechanischem Nullpunkt wird im Drehgeber gespeichert.
Drehrichtung	Über diesen Parameter kann die Drehrichtung, in der der Positionswert steigen oder fallen soll, parametrierbar werden.
Skalierung	Parametrierung der Schritte pro Umdrehung und die Gesamtauflösung.
Diagnose	Folgende Fehlermeldungen unterstützt der Drehgeber: - Positions- und Parameterfehler - Überwachung der Lithium-Zellenspannung (Multiturn-Bereich)
Knotenüberwachung	Heartbeat oder Nodeguarding
Defaulteinstellung	50 kbit/s, Knotennummer 1

#### Bestellbezeichnung

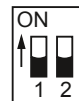
<b>Z 183.5P32</b>	CANopen für G0, GB, GE
<b>Z 188.5P32</b>	CANopen für G0, GB, GE Edelstahl

#### Anschlussbelegung

CAN_L	CAN Bus Signal (dominant Low)
CAN_H	CAN Bus Signal (dominant High)
UB	Betriebsspannung 10...30 VDC
GND	Masseanschluss bezogen auf UB

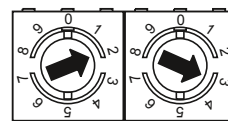
Klemmen mit gleicher Bezeichnung sind intern verbunden und funktionsidentisch. Diese internen Klemmverbindungen UB-UB / GND-GND dürfen mit max. je 1 A belastet werden.

#### Abschlusswiderstand



Schalter 1:  
ON = Letzter Teilnehmer, OFF = Teilnehmer X  
Schalter 2:  
ohne Funktion

#### Teilnehmeradresse (Node ID)



Über Drehschalter einstellbar.  
Beispiel: Teilnehmeradresse 23

#### Baudrate



Baudrate	Einstellung Dip-Schalter		
	1	2	3
10 kbit/s	OFF	OFF	OFF
20 kbit/s	OFF	OFF	ON
50 kbit/s	OFF	ON	OFF
125 kbit/s	OFF	ON	ON
250 kbit/s	ON	OFF	OFF
500 kbit/s	ON	OFF	ON
800 kbit/s	ON	ON	OFF
1 MBit/s	ON	ON	ON

Bei Einstellung Teilnehmeradresse 00 kann die Baudrate und Node ID über den CAN-Bus programmiert werden.

# Zubehör

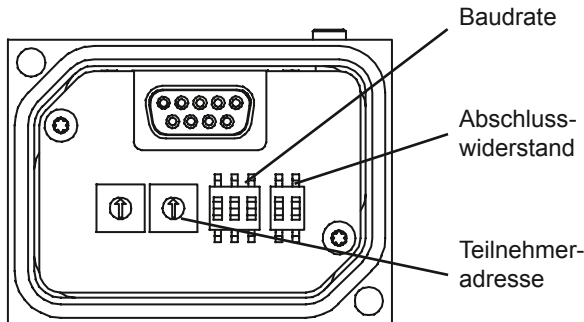
## Modulare Bushauben

### DeviceNet

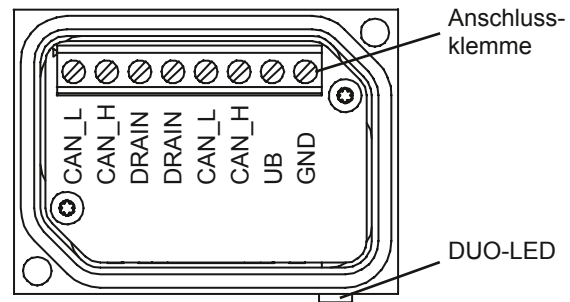
## Hohlwellen-Drehgeber / Typen G0, GB, GE

DeviceNet™

### Blick in die Bushaube



### Blick in die Bushaube



### Merkmale - DeviceNet

Bus-Protokoll	DeviceNet
Geräteprofil	Device Profil for Encoders V 1.0
Betriebsarten	I/O-Polling, Cyclic, Change of State
Presetwert	Mit diesem Parameter kann der Drehgeber auf einen gewünschten Positionswert gesetzt werden, der einer definierten Achsposition des Systems entspricht. Der Offsetwert zwischen Drehgeber-Nullpunkt und mechanischem Nullpunkt wird im Drehgeber gespeichert.
Drehrichtung	Über diesen Parameter kann die Drehrichtung, in der der Positionswert steigen oder fallen soll, parametrierbar werden.
Skalierung	Parametrierung der Schritte pro Umdrehung und die Gesamtauflösung.
Diagnose	Folgende Fehlermeldungen unterstützt der Drehgeber: - Positions- und Parameterfehler - Überwachung der Lithium-Zellenspannung (Multiturn-Bereich)
Defaulteinstellung	125 kbit/s, Mac ID 63

### Bestellbezeichnung

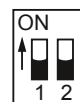
<b>Z 183.8P22</b>	DeviceNet für G0, GB, GE
<b>Z 188.8P32</b>	DeviceNet für G0, GB, GE Edelstahl

### Anschlussbelegung

CAN_L	CAN Bus Signal (dominant Low)
CAN_H	CAN Bus Signal (dominant High)
DRAIN	Schirmanschluss
UB	Betriebsspannung 10...30 VDC
GND	Masseanschluss bezogen auf UB

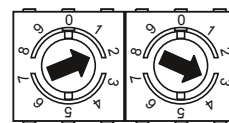
Klemmen mit gleicher Bezeichnung sind intern verbunden und funktionsidentisch. Diese internen Klemmverbindungen UB-UB / GND-GND dürfen mit max. je 1 A belastet werden.

### Abschlusswiderstand



Schalter 1:  
ON = Letzter Teilnehmer, OFF = Teilnehmer X  
Schalter 2:  
ohne Funktion

### Teilnehmeradresse



Über Drehschalter einstellbar.  
Beispiel: Teilnehmeradresse 23

### Baudrate



Baudrate	Einstellung Dip-Schalter		
	1	2	3
125 kBit/s	X	OFF	OFF
250 kBit/s	X	OFF	ON
500 kBit/s	X	ON	OFF
125 kBit/s*	X	ON	ON

X = ohne Funktion

\* = Diese Schalterstellung ist nicht definiert, deshalb intern auf den Default-Wert 125 kBit/s gesetzt.

# Zubehör

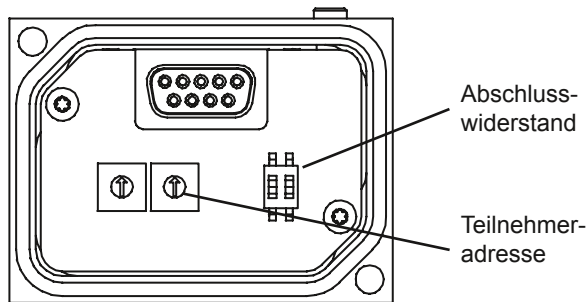
## Modulare Bushauben

### Profibus-DPV0

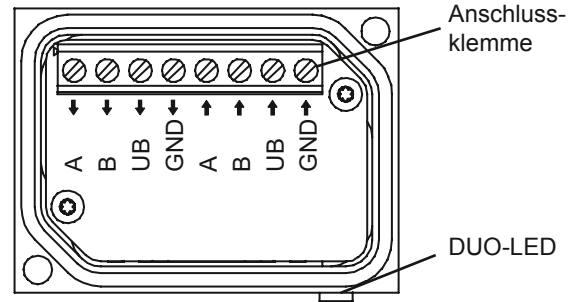


## Hohlwellen-Drehgeber / Typen G0, GB, GE

### Blick in die Bushaube



### Blick in die Bushaube



### Merkmale - Profibus-DPV0

Bus-Protokoll	Profibus-DPV0
Geräteprofil	Device Class 1 und 2
Zyklischer Datenaustausch	Kommunikation mit Taktsynchronität (IsoM) nach DPV0
Eingangsdaten	Positionswert. Zusätzlich parametrierbares Geschwindigkeitssignal (Ausgabe der aktuellen Drehzahl)
Ausgangsdaten	Presetwert
Presetwert	Mit diesem Parameter kann der Drehgeber auf einen gewünschten Positionswert gesetzt werden, der einer definierten Achsposition des Systems entspricht. Die Speicherung erfolgt nichtflüchtig.
Drehrichtung	Mit diesem Parameter kann die Drehrichtung, in der der Positionswert steigen oder fallen soll, parametriert werden.
Skalierung	Parametrierung der Schritte pro Umdrehung und die Gesamtauflösung.
Diagnose	Folgende Fehlermeldungen unterstützt der Drehgeber: - Positions- und Parameterfehler - Überwachung der Lithium-Zellenspannung (Multiturn-Bereich)
Defaulteinstellung	Teilnehmeradresse 00 Abschlusswiderstand OFF

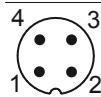
### Bestellbezeichnung

<b>Z 183.3P32</b>	Profibus-DPV0/Kabelverschraubung
<b>Z 183.3PA2</b>	Profibus-DPV0/Stecker M12
<b>Z 188.3P32</b>	Profibus-DPV0/Kabelverschraubung Edelstahl

### Anschlussbelegung

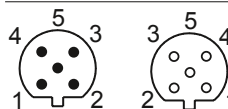
#### Stecker M12 (Stift), A-codiert

Pin 1	UB	Betriebsspannung 10...30 VDC
Pin 3	GND	Masseanschluss bezogen auf UB



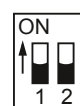
#### Stecker M12 (Stift / Buchse), B-codiert

Pin 2	A	Negative Datenleitung
Pin 4	B	Positive Datenleitung



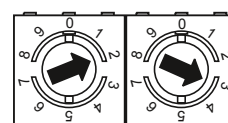
Klemmen mit gleicher Bezeichnung sind intern verbunden und funktionsidentisch. Diese internen Klemmverbindungen UB-UB / GND-GND dürfen mit max. je 1 A belastet werden.

### Abschlusswiderstand



beide ON = Letzter Teilnehmer  
beide OFF = Teilnehmer X

### Teilnehmeradresse



Über Drehschalter einstellbar.  
Beispiel: Teilnehmeradresse 23

# Zubehör

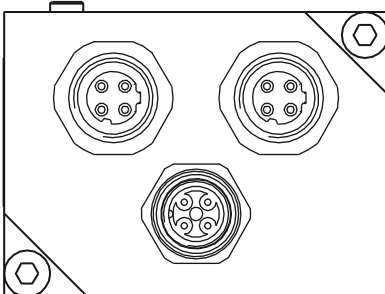
## Modulare Bushauben

### PROFINET

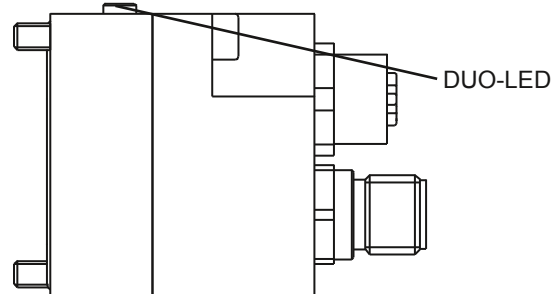


## Hohlwellen-Drehgeber / Typen G0, GB, GE

### Blick auf die Bushaube



### Bushaube



### Merkmale - PROFINET

Bus-Protokoll	PROFINET
Geräteprofil	Encoder Profil PNO 3.162 Version 4.1
Merkmale	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 100 Mbaud Fast Ethernet</li> <li>- Automatische Adressvergabe</li> <li>- Realtime (RT) Class 1, IRT Class 2, IRT Class 3</li> </ul>
Prozessdaten	<ul style="list-style-type: none"> <li>- Positionswert 32 Bit Input Daten mit/ohne Drehzahl 16/32 Bit</li> <li>- Telegramm 81-83 des Profidrive Profils</li> </ul>

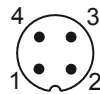
### Bestellbezeichnung

**Z 183.3EA2** Bushaube PROFINET

### Anschlussbelegung

#### Betriebsspannung

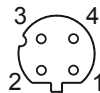
Stecker	Anschluss	Beschreibung
Pin 1	UB	Betriebsspannung
Pin 2	N.C.	nicht belegt
Pin 3	GND	Masseanschluss
Pin 4	N.C.	nicht belegt



1 x Stecker M12 (Stift), A-codiert

#### PROFINET (Datenleitung)

Stecker	Anschluss	Beschreibung
Pin 1	TxD+	Sendedaten+
Pin 2	RxD+	Empfangsdaten+
Pin 3	TxD-	Sendedaten-
Pin 4	RxD-	Empfangsdaten-



2 x Stecker M12 (Buchse), D-codiert

### Zubehör

<b>Z 185.E05</b>	Ethernet-Kabel, Stecker M12 beidseitig mit 5 m Kabel (Datenleitung)
<b>Z 185.P05</b>	Stecker M12 mit 5 m Kabel, 360° Abschirmung (Betriebsspannung)

# Zubehör

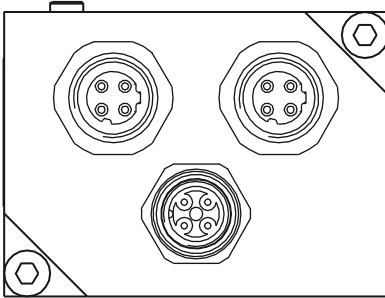
## Modulare Bushauben

### EtherNet/IP

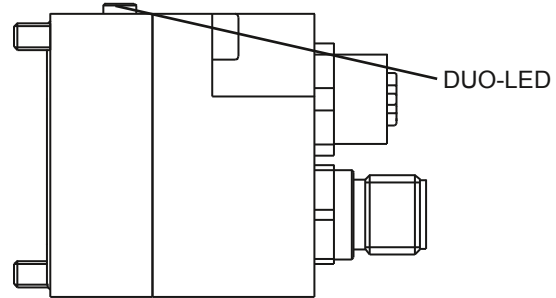
Hohlwellen-Drehgeber / Typen G0, GB, GE

EtherNet/IP™

#### Blick auf die Bushaube



#### Bushaube



#### Merkmale - EtherNet/IP

Bus-Protokoll	EtherNet/IP
Geräteprofil	Encoder Device, Type 22hex, gemäss CIP-Spezifikation
Merkmale	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 100 MBaud Fast Ethernet</li> <li>- Programmierbare IP-Adresse</li> <li>- Automatische IP-Adresszuweisung (DHCP)</li> <li>- Drehrichtung, Auflösung, Gesamtauflösung und Preset programmierbar gemäss CIP-Spezifikation</li> </ul>
Prozessdaten	Positionswert, Warning Flag, Alarmflag Assembly Instances 1 und 2 gemäss CIP-Spezifikation

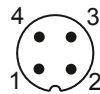
#### Bestellbezeichnung

**Z 183.8EA2** Bushaube EtherNet/IP

#### Anschlussbelegung

##### Betriebsspannung

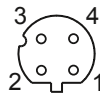
Stecker	Anschluss	Beschreibung
Pin 1	UB	Betriebsspannung
Pin 2	N.C.	nicht belegt
Pin 3	GND	Masseanschluss
Pin 4	N.C.	nicht belegt



1 x Stecker M12 (Stift), A-codiert

##### EtherNet/IP (Datenleitung)

Stecker	Anschluss	Beschreibung
Pin 1	TxD+	Sendedaten+
Pin 2	RxD+	Empfangsdaten+
Pin 3	TxD-	Sendedaten-
Pin 4	RxD-	Empfangsdaten-



2 x Stecker M12 (Buchse), D-codiert

#### Zubehör

<b>Z 185.E05</b>	Ethernet-Kabel, Stecker M12 beidseitig mit 5 m Kabel (Datenleitung)
<b>Z 185.P05</b>	Stecker M12 mit 5 m Kabel, 360° Abschirmung (Betriebsspannung)